文章编号 2095-1531(2016)03-0364-07

高精度非回转对称非球面加工方法研究

徐乐*,张春雷,代雷,张健

(中国科学院 长春光学精密机械与物理研究所 应用光学国家重点实验室

超精密光学工程研究中心,吉林长春130033)

摘要:本文提出一种高精度非回转对称非球面加工方法。首先,通过范成法铣磨出非回转对称非球面的最佳拟合球;然 后,利用古典抛光修正小磨头确定抛光难以修正的中频误差;最后,利用高精度气囊抛光设备(IRP)精确对位精修面形, 在不引入额外中频误差条件下,通过高精度对位检测技术实现非回转对称非球面高精度加工。将该方法应用于定点曲 率半径为970.737 mm、k = -1、口径为106 mm 三次非球面加工,降低了加工难度,提高了加工精度,面形误差收敛到1/ 30λ(RMS)。实验结果验证了本文加工方法的正确性和可行性,对高精度非回转对称非球面加工具有一定的指导意义。 关键 词:非回转对称;非球面;气囊抛光;IRP 抛光

中图分类号:TQ171.684 文献标识码:A doi:10.3788/CO.20160903.0364

Research on manufacturing method of non-rotationally symmetrical aspheric surface with high accuracy

XU Le*, ZHANG Chun-lei, DAI Lei, ZHANG Jian

(Engineering Research Center of Extreme Precision Optics, State Key Laboratory of Applied Optics, Changchun Institute of Optics, Fine Mechanics and Physics, Chinese Academy of Sciences, Changchun 130033, China) * Corresponding author, E-mail:xule198711@163.com

Abstract: A novel manufacturing method of non-rotationally symmetrical aspheric surface with high accuracy is proposed in this paper. First, a optimum fit sphere of non-rotationally symmetrical asphere is ground through generating cutting, which is then polished through triditional polishing method in order to remove mid-spatial-frequency errors that cannot be realized through sub-aperture polishing tool. Finally, bonnet polishing method (IRP) is used for corrective polishing without generating extra mid-spatial-frequency errors in condition of high-accuracy positioning measurement technology. This method is employed in the manufacuring of a third-order aspheric surface with parameters of ROC = 970. 737 mm, k = -1 and D = 106 mm. After several polishing iterations, the figure accuracy can be converged to $1/30\lambda$ (RMS). The correctness and feasibility of the manufacturing method are proved. This method would be meaningful in manufacturing non-rotationally symmetrical

基金项目:国家科技重大专项资助项目(No. 2009ZX02205)

收稿日期:2016-01-26;修订日期:2016-02-19

Supported by National Major S&T Special Project of China (No. 2009ZX02205)

aspheric surface with small deviation in the future.

Key words: non-rotationally symmetrical; aspheric surface; bonnet polishing; IRP polishing

1引言

为了校正像差、改善像质、扩大视场^[1]并简 化系统结构以达到减轻设备质量、降低系统成本 的目的,在光学系统中开始大量采用非球面,其在 X射线光学系统、功能光电器件以及信息与微电 子等尖端科技领域应用较为广泛^[2]。由于不同 系统的需要,非球面参数的选择多种多样。系统 中大量采用了三次非球面,通过波前编码技术实 现对景深的延拓^[3],而非回转对称非球面的加工 更为困难。

非球面元件需要经过车削、磨削及研磨等方 式成型,这些加工方法会在其表面留有车痕、磨痕 以及裂纹、残留应力等亚表面损伤^[46],且加工过 程中轴承噪声/振动、控制精度及加工工具磨损等 因素均会造成工件面形中频误差;工件表面/亚表 面损伤及面形误差会都会对系统的光学性能造成 很大影响,因此需要通过抛光技术对工件表面进 行修正。通常对表面中频误差的修正方式为刚性 大尺寸磨头与随机路径结合加工,但都需要工件 是旋转对称结构,也就是说这些普遍应用于偶次 非球面的方法只能对对称面形中频误差进行修 正^[711]。

由于非回转对称非球面的非对称特性,普遍 应用于对称非球面的加工方法不再适用,因此非 回转对称非球面的加工极为困难。本文对非回转 对称非球面加工方法进行了研究,先解决对称项 面形误差,再通过面形补偿的方式解决了非回转 对称非球面加工的困难。此方法对非回转对称非 球面普遍适用,同样也是一种自由曲面加工的新 方法。

2 非回转对称非球面加工方法

通常情况下,非回转对称非球面可以表示为 如下方程:

$$z = \frac{c(x^{2} + y^{2})}{1 + \sqrt{1 - (k + 1)c^{2}(x^{2} + y^{2})}} + \alpha \left[\left(\frac{x}{D}\right)^{2} + \left(\frac{y}{D}\right)^{2} \right] + \beta \left[\left(\frac{x}{D}\right)^{3} + \left(\frac{y}{D}\right)^{3} \right] ,$$
(1)

式中,x,y,z分别为x,y,z轴坐标,c为顶点球曲率,k为曲线的形状参数,D为归一化半径 α,β 为高次项常数^[12]。如果 $\beta = 0$,那么此非球面方程可以改写为:

$$z = \frac{cr^2}{1 + \sqrt{1 - (k+1)c^2R^2}} + \alpha \frac{r^2}{D^2} , \quad (2)$$

式中, $r^2 = x^2 + y^2$,从方程可以看出,这个非球面方 程为旋转对称结构,因此可以通过螺旋线加工方 式对表面面形误差进行修正。然而式(1)中,如 果 $\beta \neq 0$,那么面形为非旋转对称结构,将无法进 行螺旋线加工,如果采用 IRP 气囊磨头栅格路径 加工将无法消除铣磨过程中带来的中频误差,因 此将无法实现高精度光学元件面形加工(1/30 λ , RMS)。

本文将非回转对称非球面分为两个部分进行 加工,加工思路如下:第一步,将非球面的对称部 分加工完毕,由于面形为偶次项(式(3)中 z₁),是 旋转对称结构,因此可以先通过 IRP 气囊抛光 (此处采用聚氨酯抛光膜)去除铣磨过程中带来 的亚表面损伤(约 10 μm),聚氨酯抛光膜加工过 程中虽然会引入中频误差,但具有较高加工效率, 再采用古典抛光对工件中频误差进行修正达到理 想的对称面形;第二步通过面形误差补偿的方式, 在检测得到的绝对误差图基础上加入非回转对称 项面形误差,通过 IRP 准对心气囊磨头(抛光膜 选用 Uninap)加工的方式得到最终非对称非球面 面形。

为了保证加工效率,此方法只对非对称非球 面有较好的加工效果,因为在上述第二步中采用 Uninap 抛光膜,此抛光膜的特点是不会引入中频 误差(尤其对4 mm 以下频段控制良好),但是去 除效率较低,因此如果非回转对称项于对称项偏 离量过大则会使得加工周期变长,影响加工效率。 本文选用的非球面参数如表1所示。

Tab. 1 Parameters of aspheric surface in this paper						
С	k	D	α	β	R	ϕ
- 1/970. 737	- 1	53	0	0.001 2	53	101.4

表1

本文选用的非球面参数

其中,*R*为工件半径,*Φ*为通光口径。非球面 方程为方程(3):

$$z = \frac{c(x^{2} + y^{2})}{1 + \sqrt{1 - (k + 1)c^{2}(x^{2} + y^{2})}} + \beta[(\frac{x}{D})^{3} + (\frac{y}{D})^{3}].$$
(3)

根据方程可知对称项为抛物面,同样为非球 面。按照上一节的叙述,可以将此非球面分为对 称项和非对称项分别进行面形修正。通过方程可 以计算出对称项的干涉图形,如图1所示。同样 可以计算出非回转对称项的面形误差,如图2所 示。由此可见,非回转对称项的面形误差,如图2所 示。由此可见,非回转对称项的面形误差为 ±1.1 μm,即加工时应去除最大量为2.2 μm。 非球面偶次项加工难度最大,因为偶次项同样是 非球面。并且,在检测过程中,由于面形为非回转 对称非球面,并且非回转对称项为一个45°方向 的倾斜,因此在检测时没有基准面进行参考,也就 无法进行绝对测量。在测量中,只能通过调整光 圈个数为最少作为每次测量的基准,因此这种方 法既增大了检测难度又增加了加工难度。





图 2 非球面非回转对称项面形干涉图

Fig. 2 Surface shape interferogram of non-rotationally symmetrical aspheric surface





为了降低加工难度,我们将偶次项改为此偶次非球面的最佳拟合球。最佳拟合球的方法拥有 更大优势,在加工方面,由图可知此抛物面最大矢 高为-1.4329 mm,因此其最佳拟合球曲率半径 为971.460 mm,如图3 所示,最大面形误差为 2.2 μm,与前面所述方法去除量基本相同,球面 的加工比非球面的加工更加容易,并且可以通过 古典抛光方式修正表面中频误差,从而得到更好 的面形误差。在检测方面,我们可以将此非球面 当做是一个拥有 2.2 μm PV 面形误差、曲率半径 为 971.460 mm 的球面工件来进行检测。通过上 述分析可知,这种方法降低了加工和检测的难度, 大大提高了非回转对称非球面加工的可行性,并 且由于引入古典抛光从而提高了工件面形质量。

3 加工过程

由上述分析可知,本实验在铣磨过程参数为: 曲率半径为971.460 mm,口径为106 mm。在磨 削加工过程中玻璃工件会产生大量的亚表面损 伤^[13],这些损伤将直接降低工件的强度、长期稳 定性、成像质量、镀膜质量和抗激光损伤阈值等重 要性能指标^[14]。因此,本实验的第一步就是将铣 磨后的工件进行快速抛光,既要对面形有一定的 修正,使得抛光后可以进行干涉仪检测,从而进行 进一步面形的精修,又要去除一定的厚度以达到 去除亚表面损伤层的目的。本实验通过 IRP200 对工件进行快速抛光。IRP 采用 CCOS 技术控制 气囊磨头进行抛光,过 Preston 方程描述气囊抛光 光学表面材料去除量与加工参数的关系^[15]:

$$\frac{\mathrm{d}z(x,y)}{\mathrm{d}t} = kP(x,y,t)V(x,y,t) \quad , \qquad (4)$$

式中, dz 为磨头与工件接触点的单位时间材料去 除量; P 为磨头与工件时间的相对压力; V 表示磨 头与工件的相对速率; k 为加工过程中的比例常 数, 由压力和相对速率决定。磨头不移动位置在 一定时间内的平均静态去除函数 R(x,y)可以表 示为式(5):

 $R(x,y) = \frac{1}{T} \int_0^T k P(x,y,t) V(x,y,t) \, dt \,. \tag{5}$

通过卷积定理可以算出驻留时间 D(x,y),从 而确定 IRP 气囊磨头加工过程每个点的加工速 率,进而实现向理想面形的收敛。抛光后结果如 图 4 所示。

从图 4 可看出存在明显栅格状纹理,这种纹 理将会形成中频误差,而 IRP 气囊抛光对于这种 中频误差没有去除能力。由于此工件为非对称非 球面,加工时对位精度存在一定误差,因此面形误



图 4 快速抛光干涉图 Fig. 4 Interferogram of fast polishing

差较大。为了使面形误差降低到 1/30λ 则中频 误差必须≪1/30λ,加工过程中需要引入古典抛 光来对中频误差进行修正。古典抛光后面形误差 为 67.274 nm RMS,1~3 mm 带通滤波结果为 0.903 nm RMS(如图 5(a)、(b)所示)。最终面形



(a) 光顺抛光干涉图(a) Interferogram after smoothing polishing



(b) 1~3 mm带通滤波结果(b) Filter result of 1-3 mm bandpass

- 图 5 光顺抛光干涉图和 1~3 mm 带通滤波结果
- Fig. 5 Inferferogram after smoothing polishing and filter result of 1 3 mm bandpass

误差目标为 1/30λ,即 21 nm RMS。而 1~3 mm 频段为气囊抛光无法去除的频段,即该频段会一 直残留于最终面型,而此时的 1~3 mm 带通滤波 结果为 0.903 nm RMS,已经远远小于 21 nm RMS,因此,此时 1~3 mm 频段对最终结果影响 甚微,可以进入下一道工序。

为了得到最终面形,采用 IRP200 的 Uninap 气囊抛光,此抛光膜特点为不会引入明显的中频 误差,并且加工精度较高。在加工过程中,由于去 除量较大,因此在加工过程中如果固定加工轨迹 将会带来中频误差。我们可以给工件定义一个正 方向,将工件以正方向为基准顺时针分为多个方 向,这些方向都加工并依次称之为一轮加工。在 加工过程中采取从工件多个方向依次走栅格路径 的方式进行加工,每次加工采用的间隔不同,但是 去除材料的量相同,这样合成的材料去除量与预 期相同,并且既避免了由于机床精度误差带来的



图 6 需要面形精修的面形误差 Fig. 6 Error map of surface shape to be fine polished



图 7 最终面形误差 Fig. 7 Final error map of surface shape

象散,又可以屏蔽掉相同加工路径大量去除过程 中带来的轨迹中频误差。将图 3 与图 5(a)面形 进行叠加就会得到 IRP200 进行修正的误差图,如 图 6所示。利用 IRP200 进行面形精修后的结果 如图 7 所示。图 7 所示的面形误差为 18.224 nm (<1/30λ),已经达到最终要求。

4 结果与讨论

非回转对称非球面检测的角度对准是非常重要的,由于面形本身的非对称性,且 IRP 高精度抛 光机床又为准对心近似点对点加工,因此检测的 旋转误差将会对加工带来错误的指导。本实验采 用 ZYGO 的 12 寸 VWS 干涉仪进行面形检测,干 涉仪的重复精度为 0.02 nm,因此完全满足检测 要求。根据干涉仪探测器像元尺寸和检测镜片口 径,测量旋转角度偏差不超过 ±0.2°,因此只要在



(a) 旋转0.2° 面形误差(a) Error map of surface shape rotated by 0.2°



(b) 旋转 - 0.2° 面形误差(b) Error map of surface shape rotated by -0.2°

图 8 不同转角时的面型误差

Fig. 8 Error map of surface shape rotated by different angles

这一范围内的面形误差远小于最终非球面面形误 差就可认为基本满足测量要求。如图8(a)、(b) 所示,经过±0.2°旋转后与原面形误差相差 PV 值与 RMS 值一致,并且 RMS 值为 0.968 nm ≪1/30λ,因此满足测量过程中由于角度对准带 来的面形误差要求。

在角度偏转给加工带来的误差的同时,工件的中高频同样需要关注。光学元件的表面信息是一个非常复杂的混合信号。传统的峰谷值(PV)和均方根(RMS)等所表征的表面形态是有限的功率谱密度函数(PSD),是具有综合分析意义的概率统计函数,它可以从频域上研究随机振动的各频率成分的统计含量^[16]。这一方式可以定量地给出表面轮廓的空间频率分布,从而确定中高频段对整个面形的影响。图9中给出了利用 Uni-nap 抛光膜加工前后的 PSD 曲线。Uninap 加工后的曲线整体在加工前的下方,这说明 Uninap 对于







各个频段都没有明显的恶化作用,抑制了中高频 的同时将低频面型修正到 18.244 nm RMS。通过 在气囊磨头上使用 Uninap 抛光膜走多方向栅格 路径的方式可以规避掉栅格路径本身产生的中高 频,并且栅格路径可以修正低频面形。而进入 Uninap 气囊抛光阶段之前为古典光顺方式抛光, 该抛光方法为螺旋路径加工,两种加工方式迭代 时会出现彼此路径相互垂直的阶段,这一阶段可 以去除不同路径产生的固有频率,因此图 9 中显 示为全频段 PSD 曲线下降。

5 结 论

高精度非回转对称非球面加工不仅需要对元 件面形精确加工,还需对检测角度精度对准。本 文根据非回转对称非球面特点,提出该类非球面 优化加工方案:铣磨出最佳拟合球,而后古典抛光 去除中频,最后通过面形精修的方式调整面形误 差,这种方法细化了加工过程,规避了加工风险, 降低了各个阶段的加工难度,从而满足最终面形 误差要求。采用该方式对曲率半径为 970.737 mm、k = -1、口径为106 mm 三次非回转 对称非球面加工,检测中精确对准获得并分析面 形误差,加工中精确对准标记并采用 Uninap 抛光 膜不会引入新的中频误差,最终实现 1/30A (RMS)面形误差加工,验证了本文加工工艺的正 确性和可行性,可用于其它高精度非回转对称非 球面加工。

参考文献:

- [1] 王贵林,李圣怡,戴一帆. 光学非球面复合加工机床的设计与精度分析[J]. 中国机械工程,2004,15(2):99-102.
 WANG G L,LI SH Y, DAI Y F. Design method and accuracy analysis of aspherical optical compound machine tool[J].
 中国机械工程,2004,15(2):99-102. (in Chinese)
- [2] 袁巨龙,吴喆,吕冰海,等.非球面超精密抛光技术研究现状[J]. 机械工程学报,2012,48(23):167-177.
 YUAN JL, WU ZH, LV BH, et al.. Review on ultra-precision polishing technology of aspheric surface[J]. J. Mechanical Engineering,201248(23):167-177. (in Chinese)
- [3] 潘超,陈家璧,张荣福,等.用位相板实现景深延拓的原理与模拟实验研究[J]. 光子学报,2009,38(7):1679-1682.
 PAN CH, CHEN J B, ZHANG R F, et al.. Study on principle and simulation of extending of depth of field with phase plate
 [J]. Acta Photonica Sinica, 2009, 38(7):1679-1682. (in Chinese)
- [4] BEAUCAMP A, FREEMAN R, MORTON R, et al. Removal of diamond-turning signatures on X-ray mandrels and metal optics by fluid-jet polishing[J]. SPIE, 2008, 7018:351-359.
- [5] GAO SH, KANG R K, GUO D M, et al. . Study on the subsurface damage distribution of the silicon wafer ground by dia-

mond wheel [J]. Advanced Materials Research, 2010, 126-128: 113-118.

- [6] SURATWALA T I, WONG L L, MILLER P E, et al. Sub-surface mechanical damage distributions during grinding of fused silica[J]. J. Non-Crystalline Solids, 2006, 352(52-54):5601-5617.
- [7] 张健,代雷,王飞,等.小磨头自适应抛光抑制高精度非球面中频误差[J].光学学报,2013,33(8):0822022.
 ZHANG J, DAI L, WNAG F, *et al.*. Restraint of mid-spatial-frequency aspheric surface by small-tool aptive polishing[J].
 Acta Optica Sinica,2013,33(8):0822022. (in Chinese)
- [8] 高松涛,王高文,张健,等.用计算全息图校正非球面的畸变[J].光学 精密工程,2013,21(8):1929-1935.
 GAOST,WANGGW,ZHANGJ, et al.. Correction of distortion in asphere testing with computer-generated hologram
 [J]. Opt. Precision Eng., 2013,21(8):1929-1935. (in Chinese)
- [9] 曲兴田,王宏一,樊成,等.重叠率螺旋线的非球面抛光轨迹规划[J]. 西安交通大学学报,2015,49(6):y1-y7.
 QUXT,WANGHY,FANCH, et al.. Uniform-overlap-rate spiral path for aspheric polishing[J]. J. Xi'an Jiaotong University,2015,49(6):y1-y7. (in Chinese)
- [10] 周旭升,李圣怡,戴一帆,等.光学表面中频误差的控制方法—确定区域修正法[J].光学 精密工程,2007,15(11): 1668-1673.
 ZHOU X SH,LI SH Y, DAI Y F, et al.. Correcting errors indefinite area: a new method for controlling mid-spatial-frequency errors in optical surface[J]. Opt. Precision Eng., 2007,15(11):1668-1673. (in Chinese)
- [11] 邓伟杰,张峰,郑立功.边缘效应的去除函数模型及实验[J]. 红外与激光工程,2011,40(9):1473-1478.
 DENG W J,ZHANG F,ZHENG L G. Removal functionmodel and experiment of edge effect[J]. Infrared and Laser Engineering, 2011,40(9):1743-1748. (in Chinese)
- [12] 孔繁星,于正林,朴承镐,等. 基于 UMAC 加工非球面光学零件 PVT 控制轨迹研究[J]. 长春理工大学学报,2009, 32(2):196-206.
 KONG F X, YU ZH L, PIAO CH H, et al. J. Research on PVT control trajectory of processing aspheric optical parts

based on UMAC[J]. J. Changchun University of Science and Technology, 2009, 32(2):196-206. (in Chinese)

- [13] 胡陈林,毕果,叶卉,等.光学元件磨削加工亚表面损伤检测研究[J].人工晶体学报 2014,43(11):2929-2934.
 HU CH L, BI G, YE H, et al. Research on detection of subsurface damage on grinding optical elements[J]. J. Synthetic Crystals, 2014,43(11):2929-2934. (in Chinese)
- [14] GENIN F Y, SALLEO A, PISTOR T V, et al.. Role of light intensification by cracks in optical breakdown on surfaces
 [J]. J. American Ceramic Society, 2001, 18(10):2607-2616.
- [15] 王贵林. 光学材料超精密研抛关键技术研究[D]. 长沙:国防科学技术大学,2002.
 WANG G L. A study on key techniques in ultraprecision lapping and polishing for optical SIC materials[D]. Changsha: National University of Defense Technology,2002. (in Chinese)
- [16] 马占龙,王君林. 超高精度光学元件加工技术[J]. 红外与激光工程,42(6):1485-1490.
 MA ZH L, WANG J L. Ultra-precision optical fabrication technology[J]. Infrared and Laser Engineering,42(6):1485-1490. (in Chinese)

作者简介:



徐 乐(1987—),男,吉林长春人,硕士,研究实习员,2007年、2014年于北京理工大学分别获得学士、 硕士学位,主要从事光学精密加工方面的研究。E-mail:xule198711@163.com